# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2003-197591

(43)Date of publication of application: 11.07.2003

(51)Int.CI.

H01L 21/304 B08B 3/02 C23C 18/16 C23C 18/18 C23C 18/31 C23F 1/08 H01L 21/306

(21)Application number: 2001-397960

07.40.0004

(71)Applicant: EBARA CORP

(22)Date of filing: 27.12.2001

(72)Inventor: HONGO AKIHISA

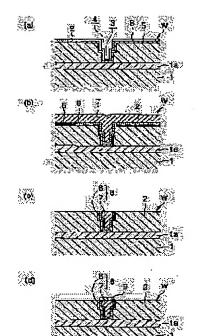
O CHIKAAKI

## (54) SUBSTRATE PROCESSING APPARATUS AND METHOD

# (57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To effectively perform a pre-process of electroless plating and a subsequent rinse process (cleaning process) or the like while preventing re- contamination of the substrate processing surface.

SOLUTION: A substrate processing apparatus comprises a substrate holder 12 for removably holding a substrate W with the processing surface thereof facing downward, a seal ring 18 for sealing the external circumference of the processing surface of the substrate W held by the substrate holder 12, a plurality of injection nozzles 40 disposed at the lower side of the substrate holder 12 to inject the processing solution toward the processing surface of the substrate W held by the substrate holder 12, and drive mechanisms 20, 24 for relatively rotating and/or moving upward or downward the substrate holder 12 and the injection nozzles 40.



## LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

26.01.2004

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection].
[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2003-197591 (P2003-197591A)

(43)公開日 平成15年7月11日(2003.7.11)

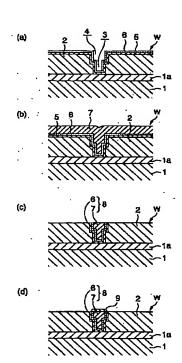
識別記号	FI	テーマコード(参考)
6 4 3	HO1L 21/304	643A 3B201
6 2 2	•	622Q 4K022
6 4 3		643C 4K057
B 0 8 B 3/02	B 0 8 B 3/02	B 5F043
		. D
審査請求	未請求 請求項の数5	OL (全 23 頁) 最終頁に続
特顧2001-397960(P2001-397960)	(71)出願人 000000	)239
•	株式会	社在原製作所
平成13年12月27日(2001.12.27)	唐京東 ・	3大田区羽田旭町11番1号
	(72)発明者 本郷	明久
		3大田区羽田旭町11番1号 株式会社 1作所内
		3大田区羽田旭町11番1号 株式会社
		4作所内
÷	21.3	
		最終頁に統
	6 4 3 6 2 2 6 4 3 審査請求 特願2001-397960(P2001-397960)	643 622 643 B08B 3/02 審査請求 未請求 請求項の数5 特願2001-397960(P2001-397960) (71)出願人 000000 株式会 平成13年12月27日(2001.12.27) (72)発明者 本郷 東京都 住原塾 (72)発明者 王 衆 東京都

## (54) 【発明の名称】 基板処理装置及び方法

# (57)【要約】

【課題】 無電解めっきの前処理や、それに続くリンス処理(洗浄処理)等を、基板処理面の再汚染を防止しつつ、効率よく行うことができるようにする。

【解決手段】 基板Wを該基板Wの処理面を下にして着脱自在に保持する基板ホルダ12と、基板ホルダ12で保持した基板Wの処理面の外周部をシールするシールリング18と、基板ホルダ12の下方に配置され該基板ホルダ12で保持した基板Wの処理面に向けて処理液を噴射する複数の噴射ノズル40と、基板ホルダ12と噴射ノズル40とを相対的に回転及び/または上下動させる駆動機構20、24とを有する。



### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 基板を該基板の処理面を下にして着脱自 在に保持する基板ホルダと、

前記基板ホルダで保持した基板の処理面の外周部をシー ルするシールリングと、

前記基板ホルダの下方に配置され該基板ホルダで保持し た基板の処理面に向けて処理液を噴射する複数の噴射ノ ズルと

前記基板ホルダと前記噴射ノズルとを相対的に回転及び /または上下動させる駆動機構とを有することを特徴と 10 する基板処理装置。

【請求項2】 前記噴射ノズルは、前記基板ホルダで保 持した基板に向けて噴射する処理液の運動エネルギーを 調整できるよう構成されていることを特徴とする請求項 1記載の基板処理装置。

【請求項3】 前記噴射ノズルは、前記基板ホルダで保 持した基板の直径方向に沿って直線状に配置され、中央 部に位置する噴射ノズルとして円錐ノズルが、それ以外 の噴射ノズルとして扇形ノズルがそれぞれ使用されてい ることを特徴とする請求項1または2記載の基板処理装 置。

【請求項4】 前記噴射ノズルは、前記基板ホルダで保 持した基板の全面に亘って均等に分布した状態で配置さ れていることを特徴とする請求項1または2記載の基板 処理装置。

【請求項5】 基板を該基板の処理面を下にし処理面の 外周部をシールして基板ホルダで保持し、

前記基板ホルダで保持した基板の処理面に向けて複数の 噴射ノズルから処理液を噴射しつつ、

前記基板ホルダで保持した基板と前記噴射ノズルとを相 30 対的に回転及び/または上下動させることを特徴とする 半導体基板の処理方法。

## 【発明の詳細な説明】

## [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、例えば半導体ウエ ハ等の基板の表面に設けた配線用の微細な凹部に、無電 解めっきによって銅や銀等の導電体を埋込んで埋込み配 線を形成したり、このようにして形成した配線の表面を 保護する保護膜を無電解めっきで形成するのに際し、と の無電解めっきの前処理を行うのに使用したり、СМР (化学機械的研磨)を施した基板の表面を薬液で洗浄し たりするのに使用される基板処理装置及び方法に関す る。

### [0002]

【従来の技術】近年、半導体チップの高速化、高集積化 に伴い、半導体基板上に配線回路を形成するための金属 材料として、アルミニウムまたはアルミニウム合金に代 えて、電気抵抗率が低くエレクトロマイグレーション耐 性が高い銅(Cu)を用いる動きが顕著になっている。

に銅を埋込むことによって一般に形成される。この銅配 線を形成する方法としては、めっきが一般的であり、電 解銅めっきで銅配線を形成する際には、例えばTaN等 からなるバリア層の表面に、電解めっきの給電層として のシード層を形成し、とのシード層の表面に銅膜を成膜 した後、その表面を化学機械的研磨(CMP)により平 坦に研磨するようにしている。

【0003】この種の配線にあっては、平坦化後、その 配線の表面が外部に露出しており、との上に埋め込み配 線を形成する際、例えば次工程の層間絶縁膜形成プロセ スにおけるSiO。形成時の表面酸化やコンタクトホー ルを形成するためのSiO2エッチング等に際して、コ ンタクトホールの底に露出した配線のエッチャントやレ ジスト剥離等による表面汚染、更には銅配線にあっては 銅の拡散が懸念されている。

【0004】このため、銀や銅等の配線材料との接合が 強く、しかも比抵抗(ρ)が低い、例えばNi-B合金 膜等からなる保護膜(めっき膜)で配線の表面を選択的 に覆って保護することが考えられる。 ここで、Ni-B 合金膜は、例えばニッケルイオン、ニッケルイオンの錯 化剤、ニッケルイオンの還元剤としてのアルキルアミン ボランまたは硼素化水素化合物等を有する無電解めっき 液を使用した無電解めっきを施すことによって、銅膜等 の表面に選択的に形成することができる。

【0005】ととで、例えば無電解銅めっきで基板の表 面にシード層を形成したり、銅膜等の表面に保護膜(蓋 めっき)を形成したりする際には、その前処理として、 Pdとの置換を行うためSnCl。液等によるSn吸着 化処理、及び無電解めっきの際の触媒となるPdを基板 上に析出させるためPdCl。液等による置換処理を行 う必要があり、これらの各処理には、それぞれ純水によ るリンス処理(洗浄処理)を伴う。また、これらの2段 処理を1液のPd/Snコロイドのキャタリストで行わ れる場合もある。との場合も純水によるリンス処理が伴

【0006】従来、これらの無電解めっきの前処理(S n吸着化処理またはPd置換処理)や、前処理後のリン ス処理 (洗浄処理) は、基板を上下動自在な基板ホルダ で横向きに保持し、との基板ホルダで保持した基板を、 処理槽内の処理液中に浸漬(いわゆるどぶ付け)させた り、基板をその処理面を上向き(フェースアップ)に基 板ホルダで保持し、この基板ホルダで保持した基板の上 面(処理面)に処理液を供給したりすることで一般に行 われていた。

### [0007]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、基板を 処理液中に浸漬させて無電解めっきの前処理等を行う と、この浸漬法は拡散効果を利用したものであり、基板 の処理面への新液の供給が積極的に行われず、このた との種の銅配線は、基板の表面に設けた微細凹みの内部 50 め、処理面に付着した汚染物や溶解したイオンの処理面・

からの離脱が遅く、処理時間がかなり長くかかってしま うばかりでなく、再汚染のおそれがあった。

【0008】一方、基板をフェースアップで保持して無 電解めっきの前処理等を行うと、基板裏面の汚染を防止 するためには、基板の処理面の外周部をシール材でシー ルする必要があり、このように、シール材でシールする と、基板の表面に処理液が溜まって、前述の浸滑処と同 じ問題が生じ、シール材を省くと、基板の裏面の汚染を 有効に防止できないといった問題があった。

【0009】本発明は、上記に鑑みてなされたもので、 無電解めっきの前処理や、CMP後の後洗浄等の処理 を、基板処理面の再汚染を防止しつつ、効率よく行うと とができるようにした基板処理装置及び方法を提供する ことを目的とする。

#### [0010]

【課題を解決するための手段】請求項1に記載の発明 は、基板を該基板の処理面を下にして着脱自在に保持す る基板ホルダと、前記基板ホルダで保持した基板の処理 面の外周部をシールするシールリングと、前記基板ホル ダの下方に配置され該基板ホルダで保持した基板の処理 面に向けて処理液を噴射する複数の噴射ノズルと、前記 基板ホルダと前記噴射ノズルとを相対的に回転及び/ま たは上下動させる駆動機構とを有することを特徴とする 基板処理装置である。

【0011】これにより、基板の処理面に積極的に新液 を供給することで、処理面には常に新鮮な液が接触する ようにして再汚染を防止するとともに、処理面の汚染物 や溶解したイオンの基板表面からの離脱を早めて、基板 を効率よく短時間で処理し、しかも、基板の処理面の外 周部をシールリングでシールすることで、基板の裏面の 30 汚染を有効に防止することができる。更に、基板ホルダ と噴射ノズルとを相対的に回転及び/または上下動させ ながら処理液による基板の処理を行うことで、基板処理 面に作用する圧力を緩和しながら、処理液を均一に基板 の処理面の全面に供給することができる。

【0012】請求項2に記載の発明は、前記噴射ノズル は、前記基板ホルダで保持した基板に向けて噴射する処 理液の運動エネルギーを調整できるよう構成されている ことを特徴とする請求項1記載の基板処理装置である。 これにより、基板の処理面が処理液に接触する時に受け る圧力を調整することができる。

【0013】請求項3に記載の発明は、前記噴射ノズル は、前記基板ホルダで保持した基板の直径方向に沿って 直線状に配置され、中央部に位置する噴射ノズルとして 円錐ノズルが、それ以外の噴射ノズルとして扇形ノズル がそれぞれ使用されていることを特徴とする請求項1ま たは2記載の基板処理装置である。とのように、噴射ノ ズルとして扇形ノズルを使用することで、噴射ノズルの 数を減少させ、広い範囲での圧力の調整を可能となし、 しかも、中心部に位置する噴射ノズルとして、圧力の弱 50 を下向き (フェースダウン) にして着脱自在に保持する

い円錐ノズルを使用することで、基板処理面の中心部に 作用する圧力を緩和して、基板処理面により均一な圧力 が作用するようにすることができる。

【0014】 請求項4 に記載の発明は、前記噴射ノズル は、前記基板ホルダで保持した基板の全面に亘って均等 に分布した状態で配置されていることを特徴とする請求 項1または2記載の基板処理装置である。これにより、 例えば基板と噴射ノズルの相対的な回転速度が高い場合 のみならず、極めて遅くなった場合でも、基板処理面の 10 全面に処理液を均一に供給することができる。

【0015】請求項5に記載の発明は、基板を該基板の 処理面を下にし処理面の外周部をシールして基板ホルダ で保持し、前記基板ホルダで保持した基板の処理面に向 けて複数の噴射ノズルから処理液を噴射しつつ、前記基 板ホルダで保持した基板と前記噴射ノズルとを相対的に 回転及び/または上下動させることを特徴とする半導体 基板の処理方法である。

#### [0016]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態を図面 を参照して説明する。図1は、半導体装置における銅配 20 線形成例を工程順に示すもので、先ず、図1(a)に示 すように、半導体素子を形成した半導体基材1上の導電 層laの上にSiO2からなる絶縁膜2を堆積し、この 絶縁膜2の内部に、例えばリソグラフィ・エッチング技 術によりコンタクトホール3と配線用の溝4を形成し、 その上にTaN等からなるバリア層5、更にその上に電 解めっきの給電層としての銅シード層6をスパッタリン グ等により形成する。

【0017】そして、図1(b)に示すように、半導体 基板Wの表面に銅めっきを施すことで、半導体基板Wの コンタクトホール3及び溝4内に銅を充填させるととも に、絶縁膜2上に銅層7を堆積させる。その後、化学機 械的研磨(CMP)により、絶縁膜2上の銅層7を除去 して、コンタクトホール3及び配線用の溝4に充填させ た銅層7の表面と絶縁膜2の表面とをほぼ同一平面にす る。これにより、図1(c)に示すように、絶縁膜2の 内部に銅シード層6と銅層7からなる配線8を形成す る。次に、基板Wの表面に、例えば無電解Ni-Bめっ きを施して、図1(d)に示すように、配線8の露出表 面にNi-B合金膜からなる保護膜(めっき膜)9を選 択的に形成して配線8を保護する。

【0018】図2は、本発明の実施の形態の基板処理装 置を示す。との基板処理装置は、例えば、図1における パリア層5の形成、銅シード層6の補強、銅層7の堆 積、更には、保護膜(めっき膜)9の形成を無電解めっ きで行う際に、その前処理及び該前処理に伴うリンス処 理に使用される。

【0019】との基板処理装置(無電解めっき前処理装 置) 10は、半導体ウエハ等の基板Wの表面(処理面)

基板ホルダ12を有している。との基板ホルダ12は、内部に基板Wを収納する下方に開口したハウジング14 と、このハウジング14の内部に上下動自在に配置した リング状の基板押え16を有している。ハウジング14 の下端には、内方に膨出する爪部14aが設けられ、こ の爪部14aの上面にシールリング18が取付けられている。

【0020】これにより、ハウジング14の内部に搬入した基板Wをその外周部をシールリング18に接触させて爪部14aの上部に載置保持し、この状態で、基板押 10え16を下降させることで、基板Wをその外周部をハウジング14の爪部14aと基板押え16で挟持して保持し、この時に、シールリング18を圧潰させることで、ここをシールするようになっている。

【0021】ハウジング14は、回転モータ20の出力軸22に連結され、更に、この回転モータ20は、上下助モータ24の駆動に伴って、ボールねじ26を介して上下助(昇降)する上下動アーム28の自由端に固着されている。また、回転モータ20のハウジングには、シリンダ30が下向きに取付けられ、このシリンダ30の20ロッドに中空円板状の昇降板32が連結されている。そして、この昇降板32の外周端面に軸受34が取付けられ、この軸受34の外輪に押圧ロッド36が下向きで取付けられている。この押圧ロッド36は、ハウジング14の上壁を貫通して延び、この下端に前記基板押え16が接続されている。

【0022】とれによって、基板ホルダ12で基板Wをシールリング18でシールして保持した状態で、回転モータ20の駆動に伴って、基板ホルダ12と基板Wとが一体となって回転し、上下動モータ24の駆動に伴って、基板ホルダ12と基板Wとが一体となって上下動(昇降)するようになっている。

【0023】基板ホルダ12の下方に位置して、基板ホ ルダ12で保持した基板Wに向けて、処理液を噴射する 複数の噴射ノズル40を有するノズルヘッド42が水平 に配置されている。このノズルヘッド42は、基板ホル ダ12で保持した基板Wの直径方向のほぼ全長に亘る長 さを有する棒状体で構成され、上下方向に延びる固定軸 44の上端に連結されている。そして、この固定軸44 には、図示しない処理液供給パイプが接続され、処理液 は、この固定軸44の内部を通ってノズルヘッド42に 達し、ノズルヘッド42に沿って流れながら各噴射ノズ ル40から上方に向けて噴射されるようになっている。 【0024】との噴射ノズル40は、基板ホルダ12で 保持した基板Wに向けて噴射する処理液の運動エネルギ ーを調整できるよう構成されていることが好ましい。こ れにより、基板Wの処理面が処理液に接触する時に受け る圧力を調整することができる。ノズルヘッド42の周 囲を囲繞し、更に上方に延出して、上方に開口したカッ プ状の処理槽46が配置されている。この処理槽46

は、処理液の飛散を防止するためのものであり、その底 部には、排出口46aが設けられている。

【0025】次に、この基板処理装置を用いて基板に薬液処理または純水によるリンス処理を行うときの動作について説明する。先ず基板Wを基板ホルダ12のハウジング14の内部に入れ、爪部14aの上面に設けたシールリング18に接触させて、基板Wをその表面(処理面)を下向きした状態(フェースダウン)で載置する。そして、基板押え16を下降させて、基板Wの処理面(下面)の外周部をシールリング18でシールした状態で、基板Wを挟持保持する。そして、必要に応じて、基板ホルダ12を任意の位置に昇降させた後、更に一定の幅で基板ホルダ12を上下動させ、同時に基板ホルダ12を回転させる。

【0026】との状態で、薬液や純水等の処理液を噴射 ノズル40から基板Wに向けて噴射して基板Wの処理面 の処理液による処理を施す。との時、噴射ノズル40か ら基板に向けて噴射された処理液は、処理槽46内に流。 入し、排出口46aから外部に排出される。

【0027】とのように、薬液や純水等の処理液を噴射 ノズル40から基板Wに向けて噴射して基板Wの処理面 の処理液による処理を施して、基板Wの処理面に積極的 に新液を供給することで、処理面には常に新鮮な液が接 触するようにして再汚染を防止するとともに、処理面の 汚染物や溶解したイオンの基板♥の表面からの離脱を早 めて、基板Wを効率よく短時間で処理し、しかも、基板 ₩の処理面の外周部をシールリング18でシールすると とで、基板♥の裏面の汚染を有効に防止することができ る。更に、基板₩を噴射ノズル40に対して、相対的に 回転及び上下動させながら、基板Wの処理面に積極的に 新液を供給することで、基板Wの処理面に作用する圧力 を緩和しながら、処理液を均一に基板₩の処理面の全面 に供給することができる。なお、この例では、基板Wを ·噴射ノズル40に対して、相対的に回転及び上下動させ るようにしているが、噴射ノズル40側を回転及び上下 動させるようにしてもよい。

【0028】そして、所定の時間に亘って処理液による 処理を行った後、噴射ノズル40からの処理液の噴射を 停止し、基板ホルダ12の上下動を停止した後、基板W に付着した処理液の液切りを行って、基板Wの回転を停 止する。しかる後、前述の逆の動作で処理終了後の基板 Wをハウジング14の外に搬送する。

【0029】図3は、前述の基板処理装置10を無電解めっきの前処理装置に利用し、半導体ウェハ等の基板Wの表面に形成した配線用の溝やコンタクトホールに銅を埋込んで銅配線を形成するようにしためっき装置の全体構成を示す。

【0030】 このめっき装置は、設備90内に配置された、ロード・アンロード部92a, 92b、Snの吸着50 剤となるSnCl2 液等により吸着化処理を行う吸着化

処理装置(無電解めっき前処理装置)94、SnとPdの置換のためPdCl₂液等により置換処理を行う置換処理装置(無電解めっき前処理装置)96、無電解めっき装置98、電解めっき装置100、基板Wの外周部に付着乃至成膜した不要な銅を除去し、必要に応じて基板の裏面を洗浄するベベルエッチ装置102、ベベルエッチ後の基板を洗浄し乾燥させる洗浄・乾燥装置104、これらの間で基板Wの搬送を行う2基の搬送装置(搬送ロボット)106a,106b、及び仮置きステーシ108a,108bを有している。ここで、無電解めっき前処理装置である吸着化処理装置94及び置換処理装置96は、使用する薬液が異なるだけで、前記図2に示す基板処理装置10と同じ構成をしている。ここで、洗浄・乾燥装置104は、この例では、ベンシル・スポンジを備えたスピンドライユニットで構成されている。

【0031】次に、上記のように構成しためっき装置に よる一連のめっき処理の工程について説明する。まず、 ロード・アンロード部92 aまたは92 b に保持された 基板Wを一方の搬送装置106aにより取出し、仮置き ステージ108 a または108 b に置く。他方の搬送装 20 置106bは、これを吸着化処理装置94に搬送し、こ とで、基板₩を上下動及び回転させつつ、基板₩の処理 面にSnCl₂等の吸着化剤等を含む薬液を供給して基 板₩の処理面の吸着化処理を行い、この薬液による処理 に連続して、基板Wを上下動及び回転させつつ、基板W の表面Sに純水を供給して、基板♥に付着した薬液を純 水で洗い流すリンス処置を行う。次に、基板Wを隣接す る置換処理装置96に搬送し、ことで、基板▼を上下動 及び回転させつつ、基板Wの表面SにPdCl。液等で Pd置換を行い基板Wの表面Sの触媒付与処理を行い、 との薬液による処理に連続して、基板Wを上下動及び回 転させつつ、基板♥の表面に純水を供給して、基板♥に 付着した薬液を純水で洗い流すリンス処置を行う。

【0032】との過程では、Sn吸着化処理装置において、SnC12からのイオンSn<sup>2</sup> + が基板Wの表面に吸着され、とのイオンは、置換処理装置において酸化されてSn<sup>4</sup> + になり、逆にPd<sup>2</sup> + は還元されて金属Pdとなって基板Wの表面に析出して、次の無電解めっき工程の触媒層となる。との過程は、Pd/Snコロイドの1液キャタリストを用いて行うこともできる。なお、以上のような触媒付与工程は、との例のように、Sn吸着化処理装置とPd置換処理装置で行うこともできるが、別の装置で行ってから基板Wを移送してもよい。また、半導体基板に存在する窪み内表面の材質、状態によっては、前述のSn吸着化処理またはPd置換処理を省略できる場合がある。

【0033】搬送装置106bは、基板Wをさらに無電解銅めっき装置98に運び、ととで所定の還元剤と所定のめっき液を用いて無電解めっき処理を行う。これによって、例えば、TaN等からなるバリア層の表面に薄い50

銅めっき膜を形成する。この場合、固液界面で還元剤の分解によって生じた電子が、基板表面の触媒を経由して $Cu^2$  \* に与えられ、金属Cu として触媒上に析出して銅めっき膜を形成する。なお、この触媒としては、Pd 以外にも、遷移金属である、Fe, Co, Ni, Cu, Ag 等を用いることができる。

【0034】次に、無電解めっき処理後の基板Wを搬送 装置106bで無電解めっき装置98から取り出して電 解めっき装置100に運び、ことで、基板を所定の電解 めっき液に浸潰させつつ、基板と電解めっき液との間に 所定のめっき電圧を印加することで、電解めっき処理を 行う。これによって、基板Wの表面に形成された配線用 の溝やコンタクトホールの内部に銅を充填する。

【0035】次に、この基板を搬送装置106bで仮置きステージ108aまたは108bに置き、搬送装置106aでベベルエッチ装置102に運び、ここで、基板Wの外周部に付着乃至成膜した不要な銅を除去し、必要に応じて基板Wの裏面を洗浄する。

【0036】とのベベルエッチ後の基板Wを搬送装置106aで洗浄・乾燥装置104に運び、との洗浄・乾燥装置104に運び、との洗浄・乾燥装置104でベンシル・スポンジによる仕上げの洗浄とスピンドライによる乾燥を行って、ロード・アンロード部92aまたは92bへ戻す。基板は後にアニール装置やCMP装置に搬送される。なお、この例では、無電解銅めっきで銅めっき膜を成膜した例を示しているが、無電解めっきで成膜するめっき膜としては、銅の他に、Ni-B, Ni-P, Co-P, Ni-W-P, Ni-Co-P, Co-W-P等が挙げられる。

【0037】図4は、図1に示す保護膜9を形成する一連のめっき処理(蓋めっき処理)を行うめっき装置の全体構成を示す。このめっき装置は、ロード・アンロード部70、前処理装置72、Pd付着装置(無電解めっき前処理装置)74、無電解めっき前処理装置76、無電解めっき装置78及び洗浄・乾燥装置80を有し、更に、搬送経路82に沿って走行自在で、これらの間で基板の受渡しを行う搬送装置84が備えられている。

【0038】次に、上記のように構成しためっき装置による一連のめっき処理(蓋めっき処理)の工程について説明する。まず、ロード・アンロード部70に保持された基板Wを搬送装置84により取出し、前処理装置72に搬送し、ここで、基板に例えば基板表面を再度洗浄する前処理を施す。そして、銅層7(図1参照)の表面にPd付着装置74でPdを付着させて銅層7の露出表面を活性化させ、しかる後、無電解めっき前処理装置76で無電解めっき前処理、例えば中和処理を施す。次に、無電解めっき装置78に搬送し、ここで、活性化した銅層7の表面に、例えばCo-W-Pによる選択的な無電解めっきを施し、これによって、図1(d)に示すように、銅層7の露出表面をCo-W-P膜(保護膜)9で保護する。この無電解めっき液としては、例えば、コバ

ルトの塩とタングステンの塩に、還元剤、錯化剤、pH 緩衝剤及びpH調整剤を添加したものがあげられる。

【0039】なお、研磨後に露出した表面に、例えば無 電解Ni-Bめっきを施して、配線8の外部への露出表 面に、Ni-B合金膜からなる保護膜(めっき膜) 9を 選択的に形成して配線8を保護するようにしてもよい。 この保護膜9の膜厚は、0.1~500nm、好ましく は、1~200nm、更に好ましくは、10~100n m程度である。

【0040】 この保護膜9を形成する無電解Ni-Bめ 10 っき液としては、例えばニッケルイオン、ニッケルイオ ンの錯化剤、ニッケルイオンの還元剤としてのアルキル アミンボランまたは硼素化水素化合物を含有し、pH調 整に TMAH (水酸化テトラメチルアンモニウム)を使 用して、pHを5~12に調整したものが使用される。 次に、この蓋めっき処理後の基板Wを洗浄・乾燥処理装 置80に搬送して洗浄・乾燥処理を行い、この洗浄・乾 燥後の基板Wを搬送装置84でロード・アンロード部7 0のカセットに戻す。

【0041】なお、この例では、蓋めっき処理として、 Co-W-P無電解めっき処理を施す前に、Pdを付着 することによって活性化させた銅層7の露出表面をCo -W-P膜で選択的に被覆するようにした例を示してい るが、これに限定されないことは勿論である。

【0042】ととで、図5及び図6に示すように、基板 ホルダ12で保持した基板Wの直径方向に沿って直線状 に延びるノズルヘッド42の長さ方向に沿って配置され る噴射ノズル40として、中央部に位置するものに円錐 ノズル40aを、それ以外のものにノズルヘッド42の 軸方向に沿って扁平に延びる扇形ノズル40bをそれぞ れ使用してもよい。

【0043】とのように、噴射ノズル40として扇形ノ ズル40bを使用することで、この扇形ノズル40bで より直線状に処理液を噴射して、噴射ノズル40の数を 減少させることができ、これによって、広い範囲での圧 力調整が可能となる。しかも、全ての噴射ノズル40と して、扇形ノズル40bを使用して、基板ホルダ12で 保持した基板Wに向けて処理液を噴射すると、図7

(a) に示すように、基板Wの中央領域が連続した高圧 力を受けて、基板処理面の中心領域により高い圧力が作 40 用しまうが、中心部に位置する噴射ノズル40として、 広い領域に比較的弱い圧力が作用する円錐ノズル40a を使用することで、図7(b)に示すように、基板処理 面の中心領域に作用する圧力を緩和して、基板処理面に より均一な圧力が作用するようにすることができる。

【0044】更に、図8に示すように、ノズルヘッド4 2として、基板Wとほぼ同じ大きさを有する円板状のも のを使用し、この円板状のノズルヘッド42の全面に亘 って噴射ノズル40を均一に分布した状態に配置しても

存されやすく、前述のように、ノズルヘッドとして、直 線状のものを使用し、基板を高速で回転させて前処理を 行うと、図9に点線で示すように、基板(ウエハ)の外 周に向かうにしたがってシート抵抗が高くなるが、この ように、噴射ノズル40を基板の全面に均等に配置する ことで、例えば基板を高速で回転させた場合でも、また 基板を低速で回転させた場合でも、図9に実線で示すよ うに、基板(ウエハ)の全面に亘るシート抵抗を均一に して、処理面の全面に処理液を均一に供給することがで きる。

【0045】図10は、一連の基板処理を行う基板処理 装置の平面配置図を示す。図示するように、この基板処 理装置は、半導体基板を収容した基板カセットの受け渡 しを行う搬入・搬出エリア520と、プロセス処理を行 うプロセスエリア530と、プロセス処理後の半導体基 板の洗浄及び乾燥を行う洗浄・乾燥エリア540を具備 する。洗浄・乾燥エリア540は、搬入・搬出エリア5 20とプロセスエリア530の間に配置されている。搬 ・入・搬出エリア520と洗浄・乾燥エリア540には隔 20 壁521を設け、洗浄・乾燥エリア540とプロセスエ リア530の間には隔壁523を設けている。

【0046】隔壁521には、搬入・搬出エリア520 と洗浄・乾燥エリア540との間で半導体基板を受け渡 すための通路 (図示せず)を設け、該通路を開閉するた めのシャッター522を設けている。また、隔壁523 にも洗浄・乾燥エリア540とプロセスエリア530と の間で半導体基板を受け渡すための通路(図示せず)を 設け、該通路を開閉するためのシャッター524を設け ている。洗浄・乾燥エリア540とプロセスエリア53 0は独自に給排気できるようになっている。

【0047】上記構成の半導体基板配線用の基板処理装 置はクリーンルーム内に設置され、各エリアの圧力は、 (搬入・搬出エリア520の圧力)>(洗浄・乾燥エリ ア540の圧力)>(プロセスエリア530の圧力) に設定され、且つ搬入・搬出エリア520の圧力は、ク リーンルーム内圧力より低く設定される。これにより、 プロセスエリア530から洗浄・乾燥エリア540に空 気が流出しないようにし、洗浄・乾燥エリア540から 搬入・搬出エリア520に空気が流出しないようにし、 さらに搬入・搬出エリア520からクリーンルーム内に 空気が流出しないようにしている。

【0048】搬入・搬出エリア520には、半導体基板 を収容した基板カセットを収納するロードユニット52 0aとアンロードユニット520bが配置されている。 洗浄・乾燥エリア540には、めっき処理後の処理を行 う各2基の水洗部541、乾燥部542が配置されると 共に、半導体基板の搬送を行う搬送部(搬送ロボット) 543が備えられている。ととに水洗部541として は、例えば前端にスポンジがついたペンシル型のものや よい。例えば、無電解めっき前処理は、基板の回転に依 50 スポンジ付きローラ形式のものが用いられる。乾燥部5

30

42としては、例えば半導体基板を高速でスピンさせて 脱水、乾燥させる形式のものが用いられる。プロセスエ リア530内には、半導体基板のめっきの前処理を行う 前処理槽531と、銅めっき処理を行うめっき槽(めっ き装置) 532が配置されると共に、半導体基板の搬送 を行う搬送部(搬送ロボット)533が備えられてい る。

【0049】図11は、基板処理装置内の気流の流れを 示す。洗浄・乾燥エリア540においては、配管546 より新鮮な外部空気が取込まれ、高性能フィルタ544 を通してファンにより押込まれ、天井540aよりダウ ンフローのクリーンエアとして水洗部541、乾燥部5 42の周囲に供給される。供給されたクリーンエアの大 部分は、床540bより循環配管545により天井54 Oa側に戻され、再び高性能フィルタ544を通してフ ァンにより押込まれて、洗浄・乾燥エリア540内に循 環する。一部の気流は、水洗部541及び乾燥部542 内からダクト552を通って排気される。

【0050】プロセスエリア530は、ウエットゾーン といいながらも、半導体基板表面にパーティクルが付着 20 することは許されない。このためプロセスエリア530 内に天井530aより、ファンにより押込まれて高性能 フィルタ533を通してダウンフローのクリーンエアを 流すことにより、半導体基板にパーティクルが付着する ことを防止している。しかしながら、ダウンフローを形 成するクリーンエアの全流量を外部からの給排気に依存 すると、膨大な給排気量が必要となる。このため、室内 を負圧に保つ程度の排気のみをダクト553よりの外部 排気とし、ダウンフローの大部分の気流を、配管53 4,535を通した循環気流でまかなうようにしてい る。

【0051】循環気流とした場合に、プロセスエリア5 30を通過したクリーンエアは、薬液ミストや気体を含 むため、これをスクラバ536及びミトセパレータ5.3 7. 538を通して除去する。 これにより天井530a 側の循環ダクト534に戻ったエアは、薬液ミストや気 体を含まないものとなり、再びファンにより押込まれて 高性能フィルタ533を通ってプロセスエリア530内 にクリーンエアとして循環する。床部530bよりプロ セスエリア530内を通ったエアの一部は、ダクト55 3を通って外部に排出され、薬液ミストや気体を含むエ アがダクト553を通って外部に排出される。天井53 0aのダクト539からは、これらの排気量に見合った 新鮮な空気がプロセスエリア530内に負圧に保った程 度に供給される。

【0052】上記のように搬入・搬出エリア520、洗 浄・乾燥エリア540及びプロセスエリア530のそれ ぞれの圧力は、

(搬入・搬出エリア520の圧力)>(洗浄・乾燥エリ ア540の圧力) > (プロセスエリア530の圧力)

に設定されている。従って、シャッター522,524 (図10参照)を開放すると、これらのエリア間の空気 の流れは、図11に示すように、搬入・搬出エリア52 0、洗浄・乾燥エリア540及びプロセスエリア530 の順に流れる。また、排気はダクト552及び553を 通して、図13に示すように、集合排気ダクト554に **集められる**。

【0053】図12は、基板処理装置がクリーンルーム 内に配置された一例を示す外観図である。搬入・搬出エ リア520のカセット受渡し口555と操作パネル55 6のある側面が仕切壁557で仕切られたクリーンルー ムのクリーン度の高いワーキングゾーン558に露出し ており、その他の側面は、クリーン度の低いユーティリ ティゾーン559に収納されている。

【0054】上記のように、洗浄・乾燥エリア540を 搬入・搬出エリア520とプロセスエリア530の間に 配置し、搬入・搬出エリア520と洗浄・乾燥エリア5 40の間及び洗浄・乾燥エリア540とプロセスエリア 530の間にはそれぞれ隔壁521を設けたので、ワー キングゾーン558から乾燥した状態でカセット受渡し □555を通して半導体基板配線用の基板処理装置内に 搬入される半導体基板は、基板処理装置内でめっき処理 され、洗浄・乾燥した状態でワーキングゾーン558に 搬出されるので、半導体基板面にはパーティクルやミス トが付着することなく、且つクリーンルーム内のクリー ン度の高いワーキングゾーン558をパーティクルや薬 液や洗浄液ミストで汚染することはない。

【0055】なお、図10及び図11では、基板処理装 置が搬入・搬出エリア520、洗浄・乾燥エリア54 0、プロセスエリア530を具備する例を示したが、プ ロセスエリア530内又はプロセスエリア530に隣接 してCMP装置を配置するエリアを設け、該プロセスエ リア530又はCMP装置を配置するエリアと搬入・搬 出エリア520の間に洗浄・乾燥エリア540を配置す るように構成しても良い。要は半導体基板配線用の基板 処理装置に半導体基板が乾燥状態で搬入され、めっき処 理の終了した半導体基板が洗浄され、乾燥した状態で排 出される構成であればよい。

【0056】図14は、半導体基板配線用の他の基板処 理装置の平面構成を示す図である。図示するように、半 導体基板配線用の基板処理装置は、半導体基板を搬入す る搬入部601、銅めっきを行う銅めっき槽602、水 洗浄を行う水洗槽603,604、化学機械研磨(CM P)を行うCMP部605、水洗槽606,607、乾 燥槽608及び配線層形成が終了した半導体基板を搬出 する搬出部609を具備し、これら各槽に半導体基板を 移送する図示しない基板移送手段が1つの装置として配 置され、半導体基板配線用の基板処理装置を構成してい る.

【0057】上記配置構成の基板処理装置において、基

板移送手段により、搬入部601に載置された基板カセット601-1から、配線層が形成されていない半導体基板を取り出し、銅めっき槽602に移送する。該銅めっき槽602において、配線溝や配線孔(コンタクトホール)からなる配線部を含む半導体基板Wの表面上に銅めっき層を形成する。

【0058】前記銅めっき槽602で銅めっき層の形成が終了した半導体基板Wを、基板移送手段で水洗槽603及び水洗槽604に移送し、水洗を行う。続いて該水洗浄の終了した半導体基板Wを基板移送手段でCMP部 10605に移送し、該CMP部605で、銅めっき層から配線溝や配線孔に形成した銅めっき層を残して半導体基板Wの表面上の銅めっき層を除去する。

【0059】続いて上記のように銅めっき層から配線溝や配線孔からなる配線部に形成した銅めっき層を残して半導体基板Wの表面上の不要の銅めっき層の除去が終了した半導体基板Wを、基板移送手段で水洗槽606及び水洗槽607に送り、水洗浄し、更に水洗浄の終了した半導体基板Wは乾燥槽608で乾燥させ、乾燥の終了した半導体基板Wを配線層の形成の終了した半導体基板として、搬出部609の基板カセット609-1に格納する。

【0060】図15は、半導体基板配線用の他の基板処理装置の平面構成を示す図である。図15に示す基板処理装置が図14に示す装置と異なる点は、銅めっき槽602、水洗槽610、前処理槽611、銅めっき膜の表面に保護膜を形成する蓋めっき槽612、CMP部615、水洗槽613、614を追加し、これらを含め1つの装置として構成した点である。

【0061】上記配置構成の基板処理装置において、配線溝や配線孔(コンタクトホール)からなる配線部を含む半導体基板Wの表面上に銅めっき層を形成する。続いて、CMP部605で銅めっき層から配線溝や配線孔に形成した銅めっき層を残して半導体基板Wの表面上の銅めっき層を除去する。

【0062】続いて、上記のように銅めっき層から配線 溝や配線孔からなる配線部に形成した銅めっき層を残し て半導体基板Wの表面上の銅めっき層を除去した半導体 基板Wを水洗槽610に移送し、ことで水洗浄する。続いて、前処理槽611で、後述する蓋めっきを行うため の前処理を行う。該前処理の終了した半導体基板Wを蓋 めっき槽612に移送し、蓋めっき槽612で配線部に 形成した銅めっき層の上に保護膜を形成する。この保護 膜としては、例えばNi-B無電解めっき槽を用いる。 保護膜を形成した後、半導体基板Wを水洗槽606.6 07で水洗浄し、更に乾燥槽608で乾燥させる。そして、銅めっき層上に形成した保護膜の上部をCMP部6 15で研磨し、平坦化して、水洗槽613,614で水 洗浄した後、乾燥槽608で乾燥させ、半導体基板Wを 搬出部609の基板カセット609-1に格納する。 【0063】図16は半導体基板配線用の他の基板処理 装置の平面構造を示す図である。図示するように、との 基板処理装置は、ロボット616を中央に配置し、その 周囲のロボットアーム616-1が到達する範囲に銅め

っきを行う銅めっき槽602、水洗槽603、水洗槽604、CMP部605、蓋めっき槽612、乾燥槽608及びロード・アンロード部617を配置して1つの装置として構成したものである。なお、ロード・アンロー

ド部617に隣接して半導体基板の搬入部601及び搬出部609が配置されている。

【0064】上記構成の半導体基板配線用の基板処理装置において、半導体基板の搬入部601から配線めっきの済んでいない半導体基板がロード・アンロード部617に移送され、該半導体基板をロボットアーム616-1が受け取り、銅めっき槽602に移送し、該めっき槽で配線溝や配線孔からなる配線部を含む半導体基板の表面上に銅めっき層を形成する。該銅めっき層の形成された半導体基板をロボットアーム616-1によりCMP部605に移送し、該CMP部605で銅めっき層から配線溝や配線孔からなる配線部に形成した銅めっき層を残して半導体基板Wの表面上の余分な銅めっき層を除去する。

【0065】表面の余分な銅めっき層が除去された半導体基板はロボットアーム616-1により、水洗槽604に移送され、水洗処理された後、前処理槽611に移送され、該前処理槽611で蓋めっき用の前処理が行われる。該前処理の終了した半導体基板はロボットアーム616-1により、蓋めっき槽612に移送され、該蓋めっき槽612で、配線溝や配線孔からなる配線部に形成され銅めっき層の上に保護膜を形成する。保護膜が形成された半導体基板はロボットアーム616-1により、水洗槽604に移送されてこで水洗処理された後、乾燥槽608に移送され、乾燥した後、ロード・アンロード部617に移送される。該配線めっきの終了した半導体基板は搬出部609に移送される。

【0066】図17は、他の半導体基板処理装置の平面構成を示す図である。この半導体基板処理装置は、ロード・アンロード部701、銅めっきユニット702、第1ロボット703、第3洗浄機704、反転機705、反転機706、第2洗浄機707、第2ロボット708、第1洗浄機709、第1ポリッシング装置710及び第2ポリッシング装置711を配置した構成である。第1ロボット703の近傍には、めっき前後の膜厚を測定するめっき前後膜厚測定機712、研磨後で乾燥状態の半導体基板Wの膜厚を測定する乾燥状態膜厚測定機713が配置されている。

【0067】第1ポリッシング装置(研磨ユニット)7 10は、研磨テーブル710-1、トップリング710 -2、トップリングヘッド710-3、膜厚測定機71 0-4、プッシャー710-5を具備している。第2ポ

リッシング装置(研磨ユニット)711は、研磨テーブル711-1、トップリング711-2、トップリング711-2、トップリングへッド711-3、膜厚測定機711-4、プッシャー711-5を具備している。

【0068】コンタクトホールと配線用の溝が形成され、その上にシード層が形成された半導体基板Wを収容したカセット701-1をロード・アンロード部701のロードポートに載置する。第1ロボット703は、半導体基板Wをカセット701-1から取り出し、銅めっきユニット702に搬入し、銅めっき膜を形成する。そ 10の時、めっき前後膜厚測定機712でシード層の膜厚を測定する。銅めっき膜の成膜は、まず半導体基板Wの表面の親水処理を行い、その後銅めっきを行って形成する。銅めっき膜の形成後、銅めっきカニット702でリンス若しくは洗浄を行う。時間に余裕があれば、乾燥してもよい。

【0069】第1ロボット703で銅めっきユニット702から半導体基板Wを取り出したとき、めっき前後膜厚測定機712で銅めっき膜の膜厚を測定する。その測定結果は、記録装置(図示せず)に半導体基板の記録データとして記録され、なお且つ、銅めっきユニット702の異常の判定にも使用される。膜厚測定後、第1ロボット703が反転機705に半導体基板Wを渡し、該反転機705で反転させる(銅めっき膜が形成された面が下になる)。第1ポリッシング装置710、第2ポリッシング装置711による研磨には、シリーズモードとパラレルモードがある。以下、シリーズモードの研磨について説明する。

【0070】シリーズモード研磨は、1次研磨をポリッ シング装置710で行い、2次研磨をポリッシング装置 30 711で行う研磨である。第2ロボット708で反転機 705上の半導体基板Wを取り上げ、ポリッシング装置 710のプッシャー710-5上に半導体基板Wを載せ る。トップリング710-2はブッシャー710-5上 の該半導体基板Wを吸着し、研磨テーブル710−1の 研磨面に半導体基板Wの銅めっき膜形成面を当接押圧 し、1次研磨を行う。該1次研磨では基本的に銅めっき 膜が研磨される。研磨テーブル710-1の研磨面は、 IC1000のような発泡ポリウレタン、又は砥粒を固 定若しくは含浸させたもので構成されている。該研磨面 と半導体基板Wの相対運動で銅めっき膜が研磨される。 【0071】銅めっき膜の研磨終了後、トップリング7 10-2で半導体基板₩をプッシャー710-5上に戻 す。第2ロボット708は、該半導体基板Wを取り上 げ、第1洗浄機709に入れる。この時、プッシャー7 10-5上にある半導体基板₩の表面及び裏面に薬液を 噴射しパーティクルを除去したり、つきにくくしたりす ることもある。

【0072】第1洗浄機709において洗浄終了後、第 2ロボット708で半導体基板Wを取り上げ、第2ポリ ッシング装置711のプッシャー711-5上に半導体基板Wを載せる。トップリング711-2でプッシャー711-5上の半導体基板Wを吸着し、該半導体基板Wのバリア層を形成した面を研磨テーブル711-1の研磨面に当接押圧して2次研磨を行う。この2次研磨ではバリア層が研磨される。但し、上記1次研磨で残った銅膜や酸化膜も研磨されるケースもある。

【0073】研磨テーブル711-1の研磨面は、IC 1000のような発泡ポリウレタン、又は砥粒を固定若しくは含浸させたもので構成され、該研磨面と半導体基板Wの相対運動で研磨される。このとき、砥粒若しくはスラリーには、シリカ、アルミナ、セリア等が用いられる。薬液は、研磨したい膜種により調整される。

【0074】2次研磨の終点の検知は、光学式の膜厚測定機を用いてバリア層の膜厚を測定し、膜厚が0になったこと又はSiO₂ からなる絶縁膜の表面検知で行う。また、研磨テーブル711-1の近傍に設けた膜厚測定機711-4として画像処理機能付きの膜厚測定機を用い、酸化膜の測定を行い、半導体基板Wの加工記録として残したり、2次研磨の終了した半導体基板Wを次の工程に移送できるか否かの判定を行う。また、2次研磨終点に達していない場合は、再研磨を行ったり、なんらかの異常で規定値を超えて研磨された場合は、不良品を増やさないように次の研磨を行わないよう半導体基板処理装置を停止させる。

【0075】2次研磨終了後、トップリング711-2 で半導体基板Wをプッシャー711-5まで移動させ る。プッシャー711−5上の半導体基板Wは第2ロボ ット708で取り上げる。この時、プッシャー711-5上で薬液を半導体基板Wの表面及び裏面に噴射してバ ーティクルを除去したり、つきにくくすることがある。 【0076】第2ロボット708は、半導体基板Wを第 2洗浄機707に搬入し、洗浄を行う。第2洗浄機70 7の構成も第1洗浄機709と同じ構成である。半導体 基板♥の表面は、主にパーティクル除去のために、純水 に界面活性剤、キレート剤、また p H調整剤を加えた洗 浄液を用いて、PVAスポンジロールによりスクラブ洗 **浄される。半導体基板Wの裏面には、ノズルからDHF** 等の強い薬液を噴出し、拡散している銅をエッチングし たり、又は拡散の問題がなければ、表面と同じ薬液を用 いてPVAスポンジロールによるスクラブ洗浄をする。 【0077】上記洗浄の終了後、半導体基板Wを第2口 ボット708で取り上げ、反転機706に移し、該反転 機706で反転させる。該反転させた半導体基板Wを第 1ロボット703で取り上げ第3洗浄機704に入れ る。第3洗浄機704では、半導体基板Wの表面に超音 波振動により励起されたメガソニック水を噴射して洗浄 する。そのとき純水に界面活性剤、キレート剤、またp H調整剤を加えた洗浄液を用いて公知のペンシル型スポ ンジで半導体基板Wの表面を洗浄してもよい。その後、

スピン乾燥により、半導体基板Wを乾燥させる。上記のように研磨テーブル711-1の近傍に設けた膜厚測定機711-4で膜厚を測定した場合は、そのままロード・アンロード部701のアンロードボートに載置するカセットに収容する。

【0078】図18は、他の半導体基板処理装置の平面構成を示す図である。この半導体基板処理装置の図17に示す半導体基板処理装置と異なる点は、図17に示す鋼めっきユニット702の代わりに蓋めっきユニット750を設けた点である。銅膜を形成した半導体基板Wを収容したカセット701-1は、ロード・アンロード部701に載置される。半導体基板Wは、カセット701-1から取り出され、第1ポリッシング装置710または第2ポリッシング装置711に搬送されて、ことで銅膜の表面が研磨される。この研磨終了後、半導体基板Wは、第1洗浄機709に搬送されて洗浄される。

【0079】第1洗浄機709で洗浄された半導体基板Wは、蓋めっきユニット750に搬送され、ことで銅めっき膜の表面に保護膜が形成され、これによって、銅めっき膜が大気中で酸化することが防止される。蓋めっきを施した半導体基板Wは、第2ロボット708によって蓋めっきユニット750から第2洗浄機707に搬送され、ここで純水または脱イオン水で洗浄される。この洗浄後の半導体基板Wは、ロード・アンロード部701に載置されたカセット701-1に戻される。

【0080】図19は、更に他の半導体基板処理装置の平面構成を示す図である。この半導体基板処理装置の図18に示す半導体基板処理装置と異なる点は、図18に示す第1洗浄機709の代わりにアニールユニット751を設けた点である。前述のようにして、第1ポリッシング装置710または第2ポリッシング装置711で研磨され、第2洗浄機707で洗浄された半導体基板Wは、蓋めっきユニット750に搬送され、ことで銅めっき膜の表面に蓋めっきが施される。この蓋めっきが施された半導体基板Wは、第1ロボット703によって、蓋めっきユニット750から第3洗浄機704に搬送され、ここで洗浄される。

【0081】第1洗浄機709で洗浄された半導体基板 Wは、アニールユニット751に搬送され、ととでアニールされる。これによって、銅めっき膜が合金化されて 40 銅めっき膜のエレクトロンマイグレーション耐性が向上する。アニールが施された半導体基板Wは、アニールユニット751から第2洗浄機707に搬送され、ととで純水または脱イオン水で洗浄される。この洗浄後の半導体基板Wは、ロード・アンロード部701に載置されたカセット701-1に戻される。

【0082】図20は、基板処理装置の他の平面配置構成を示す図である。図20において、図17と同一符号を付した部分は、同一又は相当部分を示す。この基板研磨装置は、第1ポリッシング装置710と第2ポリッシ

18

ング装置711に接近してプッシャーインデクサー725を配置し、第3洗浄機704と銅めっきユニット702の近傍にそれぞれ基板載置台721、722を配置し、第1洗浄機709と第3洗浄機704の近傍にロボット723を配置し、第2洗浄機707と銅めっきユニット702の近傍にロボット724を配置し、更にロード・アンロード部701と第1ロボット703の近傍に乾燥状態膜厚測定機713を配置している。

【0083】上記構成の基板処理装置において、第1ロボット703は、ロード・アンロード部701のロードボートに載置されているカセット701-1から半導体基板Wを取り出し、乾燥状態膜厚測定機713でバリア層及びシード層の膜厚を測定した後、該半導体基板Wを基板載置台721に載せる。なお、乾燥状態膜厚測定機713が、第1ロボット703のハンドに設けられている場合は、そこで膜厚を測定し、基板載置台721に載せる。第2ロボット723で基板載置台721上の半導体基板Wを銅めっきユニット702に移送し、銅めっき膜を成膜する。銅のっき膜の成膜後、めっき前後膜厚測定機712で銅めっき膜の成厚を測定する。その後、第2ロボット723は、半導体基板Wをプッシャーインデクサー725に移送し搭載する。

【0084】〔シリーズモード〕シリーズモードでは、トップリングヘッド710-2がプッシャーインデクサー725上の半導体基板Wを吸着し、研磨テーブル710-1上の研磨面に該半導体基板Wを押圧して研磨を行う。研磨の終点検知は上記と同様な方法で行い、研磨終了後の半導体基板Wはトップリングヘッド710-2でプッシャーインデクサー725に移送され搭載される。第2ロボット723で半導体基板Wを取り出し、第1洗浄機709に搬入し洗浄し、続いてプッシャーインデクサー725に移送し搭載する。

【0085】トップリングヘッド711-2がプッシャーインデクサー725上の半導体基板Wを吸着し、研磨テーブル711-1に移送し、その研磨面に該半導体基板Wを押圧して研磨を行う。研磨の終点検知は上記と同様な方法で行い、研磨終了後の半導体基板Wは、トップリングヘッド711-2でプッシャーインデクサー725に移送され搭載される。第3ロボット724は、半導体基板Wを取り上げ、膜厚測定機726で膜厚を測定した後、第2洗浄機707に搬入し洗浄する。続いて第3洗浄機704に搬入し、とこで洗浄した後にスピンドライで乾燥を行い、その後、第3ロボット724で半導体基板Wを取り上げ、基板載置台722上に載せる。

【0086】 (パラレルモード) パラレルモードでは、トップリングヘッド710-2又は711-2がブッシャーインデクサー725上の半導体基板Wを吸着し、研磨テーブル710-1又は711-1に移送し、研磨テーブル710-1又は711-1上の研磨面に該半導体

基板Wを押圧してそれぞれ研磨を行う。膜厚を測定した後、第3ロボット724で半導体基板Wを取り上げ、基板載置台722上に載せる。第1ロボット703は、基板載置台722上の半導体基板Wを乾燥状態膜厚測定機713に移送し、膜厚を測定した後、ロード・アンロード部701のカセット701-1に戻す。

【0087】図21は、基板処理装置の他の平面配置構成を示す図である。この基板処理装置では、シード層が形成されていない半導体基板Wに、シード層及び銅めっき膜を形成し、研磨して回路配線を形成する基板処理装置である。この基板研磨装置は、第1ポリッシング装置710と第2ポリッシング装置711に接近してブッシャーインデクサー725を配置し、第2洗浄機707とシード層成膜ユニット727の近傍にそれぞれ基板載置台721、722を配置し、シード層成膜ユニット727と銅めっきユニット702に接近してロボット723を配置し、第1洗浄機709と第2洗浄機707の近傍にロボット724を配置し、更にロード・アンロード部701と第1ロボット703の近傍に乾燥膜厚測定機713を配置している。

【0088】第1ロボット703でロード・アンロード部701のロードボートに載置されているカセット701-1から、バリア層が形成されている半導体基板Wを取り出して基板載置台721に載せる。次に第2ロボット723は、半導体基板Wをシード層成膜ユニット727に搬送し、シード層を成膜する。とのシード層の成膜は無電解めっきで行う。第2ロボット723は、シード層の形成された半導体基板をめっき前後膜厚測定機712でシード層の膜厚を測定する。膜厚測定後、銅めっきユニット702に搬入し、銅めっき膜を形成する。

【0089】銅めっき膜を形成後、その膜厚を測定し、フッシャーインデクサー725に移送する。トップリング710-2又は711-2は、ブッシャーインデクサー725上の半導体基板Wを吸着し、研磨テーブル710-1又は711-1に移送し研磨する。研磨後、トップリング710-2又は711-2は、半導体基板Wを膜厚測定機710-4又は711-4に移送し、膜厚を測定し、プッシャーインデクサー725に移送して載せる。

【0090】次に、第3ロボット724は、プッシャーインデクサー725から半導体基板Wを取り上げ、第1洗浄機709に搬入する。第3ロボット724は、第1洗浄機709から洗浄された半導体基板Wを取り上げ、第2洗浄機707に搬入し、洗浄し乾燥した半導体基板を基板載置台722上に載置する。次に、第1ロボット703は、半導体基板Wを取り上げ乾燥状態膜厚測定機713で膜厚を測定し、ロード・アンロード部701のアンロードボートに載置されているカセット701-1に収納する。

【0091】図21に示す基板処理装置においても、回 50 より半導体基板上にバリア層を形成する装置で、半導体

路パターンのコンタクトホール又は溝が形成された半導 体基板

▼上にバリア層、シード層及び銅めっき膜を形成 して、研磨して回路配線を形成することができる。バリ ア層形成前の半導体基板Wを収容したカセット701-1を、ロード・アンロード部701のロードポートに載 置する。そして、第1ロボット703でロード・アンロ ード部701のロードポートに載置されているカセット 701-1から、半導体基板Wを取り出して基板載置台 721に載せる。次に、第2ロボット723は、半導体 基板♥をシード層成膜ユニット727に搬送し、バリア 層とシード層を成膜する。このバリア層とシード層の成 膜は、無電解めっきで行う。第2ロボット723は、め っき前後膜厚測定機712で半導体基板Wに形成された バリア層とシード層の膜厚を測定する。膜厚測定後、銅 めっきユニット702に搬入し、銅めっき膜を形成す る。

【0092】図22は、基板処理装置の他の平面配置構 成を示す図である。との基板処理装置は、バリア層成膜 ユニット811、シード層成膜ユニット812、めっき 20 ユニット813、アニールユニット814、第1洗浄ユ ニット815、ベベル・裏面洗浄ユニット816、蓋め っきユニット817、第2洗浄ユニット818、第1ア ライナ兼膜厚測定器841、第2アライナ兼膜厚測定器 842、第1基板反転機843、第2基板反転機84 4、基板仮置き台845、第3膜厚測定器846、ロー ド・アンロード部820、第1ポリッシング装置82 1、第2ポリッシング装置822、第1ロボット83 1、第2ロボット832、第3ロボット833、第4ロ ボット834を配置した構成である。なお、膜厚測定器 841,842,846はユニットになっており、他の 30 ユニット(めっき、洗浄、アニール等のユニット)の間 口寸法と同一サイズにしているため、入れ替え自在であ る。この例では、バリア層成膜ユニット811は、無電 解Ruめっき装置、シード層成膜ユニット812は、無 電解銅めっき装置、めっきユニット813は、電解めっ き装置を用いるととができる。

【0093】図23は、この基板処理装置内での各工程の流れを示すフローチャートである。このフローチャートにしたがって、この装置内での各工程について説明する。先ず、第1ロボット831によりロード・アンロードユニット820に載置されたカセット820aから取り出された半導体基板は、第1アライナ兼膜厚測定ユニット841内に被めっき面を上にして配置される。ここで、膜厚計測を行うポジションの基準点を定めるために、膜厚計測用のノッチアライメントを行った後、銅膜形成前の半導体基板の膜厚データを得る。

【0094】次に、半導体基板は、第1ロボット831 により、バリア層成膜ユニット811へ搬送される。このバリア層成膜ユニット811は、無電解Ruめっきにより半導体基板上にバリア層を形成する装置で、半導体 装置の層間絶縁膜(例えば、SiO2)への銅拡散防止 膜としてRuを成膜する。洗浄、乾燥工程を経て払い出 された半導体基板は、第1ロボット831により第1ア ライナ兼膜厚測定ユニット841に搬送され、半導体基 板の膜厚、即ちバリア層の膜厚を測定される。

【0095】膜厚測定された半導体基板は、第2ロボット832でシード層成膜ユニット812へ搬入され、前記パリア層上に無電解銅めっきによりシード層が成膜される。洗浄、乾燥工程を経て払い出された半導体基板は、第2ロボット832により含浸めっきユニットであるめっきユニット813に搬送される前に、ノッチ位置を定めるために第2アライナ兼膜厚測定器842に搬送され、銅めっき用のノッチのアライメントを行う。ここで、必要に応じて銅膜形成前の半導体基板の膜厚を再計測してもよい。

【0096】ノッチアライメントが完了した半導体基板 は、第3ロボット833によりめっきユニット813へ 搬送され、銅めっきが施される。洗浄、乾燥工程を経て 払い出された半導体基板は、第3ロボット833により 半導体基板端部の不要な銅膜(シード層)を除去するた めにベベル・裏面洗浄ユニット816へ搬送される。ベ ベル・裏面洗浄ユニット816では、予め設定された時 間でベベルのエッチングを行うとともに、半導体基板裏 面に付着した銅をフッ酸等の薬液により洗浄する。この 時、ベベル・裏面洗浄ユニット816へ搬送する前に、 第2アライナ兼膜厚測定器842にて半導体基板の膜厚 測定を実施して、めっきにより形成された銅膜厚の値を 得ておき、その結果により、ベベルのエッチング時間を 任意に変えてエッチングを行っても良い。なお、ベベル エッチングによりエッチングされる領域は、基板の周縁 部であって回路が形成されない領域、または回路が形成 されていても最終的にチップとして利用されない領域で ある。この領域にはベベル部分が含まれる。

【0097】ベベル・裏面洗浄ユニット816で洗浄、乾燥工程を経て払い出された半導体基板は、第3ロボット833で基板反転機843に搬送され、該基板反転機843にて反転され、被めっき面を下方に向けた後、第4ロボット834により配線部を安定化させるためにアニールユニット814へ投入される。アニール処理前及び/又は処理後、第2アライナ兼膜厚測定ユニット842に搬入し、半導体基板に形成された、銅膜の膜厚を計測する。この後、半導体基板は、第4ロボット834により第1ポリッシング装置821に搬入され、半導体基板の銅層、シード層の研磨を行う。

【0098】この際、砥粒等は所望のものが用いられるが、ディッシングを防ぎ、表面の平面度を出すために、固定砥粒を用いることもできる。第1ポリッシング終了後、半導体基板は、第4ロボット834により第1洗浄ユニット815に搬送され、洗浄される。この洗浄は、半導体基板直径とほぼ同じ長さを有するロールを半道体

基板の表面と裏面に配置し、半導体基板及びロールを回転させつつ、純水又は脱イオン水を流しながら洗浄するスクラブ洗浄である。

【0099】第1の洗浄終了後、半導体基板は、第4ロボット834により第2ポリッシング装置822に搬入され、半導体基板上のバリア層が研磨される。この際、砥粒等は所望のものが用いられるが、ディッシングを防ぎ、表面の平面度を出すために、固定砥粒を用いることもできる。第2ポリッシング終了後、半導体基板は、第4ロボット834により、再度第1洗浄ユニット815に搬送され、スクラブ洗浄される。洗浄終了後、半導体基板は、第4ロボット834により第2基板反転機844に搬送され反転されて、被めっき面を上方に向けられ、更に第3ロボット833により基板仮置き台845に置かれる。

【0100】半導体基板は、第2ロボット832により基板仮置き台845から蓋めっきユニット817に搬送され、銅の大気による酸化防止を目的に銅面上にニッケル・ボロンめっきを行う。蓋めっきが施された半導体基板は、第2ロボット832により蓋めっきユニット817から第3膜厚測定器846に搬入され、銅膜厚が測定される。その後、半導体基板は、第1ロボット831により第2洗浄ユニット818に搬入され、純水又は脱イオン水により洗浄される。洗浄が終了した半導体基板は、台1ロボット831によりロード・アンロード部820に載置されたカセット820a内に戻される。アライナ兼膜厚測定器841及びアライナ兼膜厚測定器842は、基板ノッチ部分の位置決め及び膜厚の測定を行う。

【0101】ベベル・裏面洗浄ユニット816は、エッ ジ (ベベル) 銅エッチングと裏面洗浄が同時に行え、ま た基板表面の回路形成部の銅の自然酸化膜の成長を抑え ることが可能である。図24に、ベベル・裏面洗浄ユニ ット816の概略図を示す。図24に示すように、べべ ル・裏面洗浄ユニット816は、有底円筒状の防水カバ -920の内部に位置して基板Wをフェースアップでそ の周縁部の円周方向に沿った複数箇所でスピンチャック 921により水平に保持して高速回転させる基板保持部 922と、この基板保持部922で保持された基板Wの 表面側のほぼ中央部上方に配置されたセンタノズル92 4 と、基板Wの周縁部の上方に配置されたエッジノズル 926とを備えている。センタノズル924及びエッジ・ ノズル926は、それぞれ下向きで配置されている。ま た基板Wの裏面側のほぼ中央部の下方に位置して、バッ クノズル928が上向きで配置されている。前記エッジ ノズル926は、基板Wの直径方向及び高さ方向を移動 自在に構成されている。

後、半導体基板は、第4ロボット834により第1洗浄 [0102]とのエッジノズル926の移動幅Lは、基 ユニット815に搬送され、洗浄される。との洗浄は、 板の外周端面から中心部方向に任意の位置決めが可能に 半導体基板直径とほぼ同じ長さを有するロールを半導体 50 なっていて、基板Wの大きさや使用目的等に合わせて、

設定値の入力を行う。通常、2mmから5mmの範囲でエッジカット幅Cを設定し、裏面から表面への液の回り込み量が問題にならない回転数以上であれば、その設定されたカット幅C内の銅膜を除去することができる。

23

【0103】次に、この洗浄装置による洗浄方法について説明する。まず、スピンチャック921を介して基板を基板保持部922で水平に保持した状態で、半導体基板Wを基板保持部922と一体に水平回転させる。この状態で、センタノズル924から基板Wの表面側の中央部に酸溶液を供給する。この酸溶液としては非酸化性の10酸であればよく、例えばフッ酸、塩酸、硫酸、クエン酸、蓚酸等を用いる。一方、エッジノズル926から基板Wの周縁部に酸化剤溶液を連続的または間欠的に供給する。この酸化剤溶液としては、オゾン水、過酸化水素水、硝酸水、次亜塩素酸ナトリウム水等のいずれかを用いるか、またはそれらの組み合わせを用いる。

【0104】これにより、半導体基板Wの周縁部のエッ ジカット幅Cの領域では上面及び端面に成膜された銅膜 等は酸化剤溶液で急速に酸化され、同時にセンタノズル 924から供給されて基板の表面全面に拡がる酸溶液に よってエッチングされ溶解除去される。このように、基 板周縁部で酸溶液と酸化剤溶液を混合させることで、予 めそれらの混合水をノズルから供給するのに比べて急峻 なエッチングプロフィールを得ることができる。このと きそれらの濃度により銅のエッチングレートが決定され る。また、基板の表面の回路形成部に銅の自然酸化膜が 形成されていた場合、との自然酸化物は基板の回転に伴 って基板の表面全面に亘って広がる酸溶液で直ちに除去 されて成長することはない。なお、センタノズル924 からの酸溶液の供給を停止した後、エッジノズル926 からの酸化剤溶液の供給を停止することで、表面に露出 しているシリコンを酸化して、銅の付着を抑制すること ができる。

【0105】一方、バックノズル928から基板の裏面中央部に酸化剤溶液とシリコン酸化膜エッチング剤とを同時または交互に供給する。これにより半導体基板Wの裏面側に金属状で付着している銅等を基板のシリコンごと酸化剤溶液で酸化しシリコン酸化膜エッチング剤でエッチングして除去することができる。なおこの酸化剤溶液と同じものにする方が薬品の種類を少なくする上で好ましい。またシリコン酸化膜エッチング剤としては、フッ酸を用いることができ、基板の表面側の酸溶液もフッ酸を用いると薬品の種類を少なくすることができる。これにより、酸化剤供給を先に停止すれば疎水面が得られ、エッチング剤溶液を先に停止すれば疎水面が得られ、エッチング剤溶液を先に停止すれば飽水面(親水面)が得られて、その後のプロセスの要求に応じた裏面に調整することもできる。

【0106】とのように酸溶液すなわちエッチング液を 基板に供給して、基板Wの表面に残留する金属イオンを 50 除去した後、更に純水を供給して、純水置換を行ってエッチング液を除去し、その後、スピン乾燥を行う。このようにして半導体基板表面の周縁部のエッジカット幅C内の銅膜の除去と裏面の銅汚染除去を同時に行って、この処理を、例えば80秒以内に完了させることができる。なお、エッジのエッジカット幅を任意(2mm~5mm)に設定することが可能であるが、エッチングに要する時間はカット幅に依存しない。

【0107】めっき後のCMP工程前に、アニール処理 を行うことが、この後のCMP処理や配線の電気特性に 対して良い効果を示す。アニール無しでСMP処理後に 幅の広い配線(数μπ単位)の表面を観察するとマイク ロボイドのような欠陥が多数見られ、配線全体の電気抵 抗を増加させたが、アニールを行うことでこの電気抵抗 の増加は改善された。アニール無しの場合に、細い配線 にはボイドが見られなかったことより、粒成長の度合い が関わっていることが考えられる。つまり、細い配線で は粒成長が起こりにくいが、幅の広い配線では粒成長に 伴い、アニール処理に伴うグレン成長の過程で、めっき 膜中のSEM(走査型電子顕微鏡)でも見えないほどの 超微細ポアが集結しつつ上へ移動することで配線上部に マイクロボイド用の凹みが生じたという推測ができる。 アニールユニットのアニール条件としては、ガスの雰囲 気は水素を添加(2%以下)、温度は300~400℃ 程度で1~5分間で上記の効果が得られた。

【0108】図27及び図28は、アニールユニット8 14を示すものである。このアニールユニット814 は、半導体基板♥を出し入れするゲート1000を有す るチャンバ1002の内部に位置して、半導体基板₩ を、例えば400℃に加熱するホットプレート1004 と、例えば冷却水を流して半導体基板₩を冷却するクー ルプレート1006が上下に配置されている。また、ク ールプレート1006の内部を貫通して上下方向に延 び、上端に半導体基板Wを載置保持する複数の昇降ビン 1008が昇降自在に配置されている。更に、アニール・ 時に半導体基板₩とホットプレート1008との間に酸 化防止用のガスを導入するガス導入管1010と、該ガ ス導入管1010から導入され、半導体基板Wとホット プレート1004との間を流れたガスを排気するガス排 40 気管1012がホットプレート1004を挟んで互いに 対峙する位置に配置されている。

[0109] ガス導入管1010は、内部にフィルタ1014aを有するN2ガス導入路1016内を流れるN2ガスと、内部にフィルタ1014bを有するH2ガス導入路1018内を流れるH2ガスとを混合器1020で混合し、この混合器1020で混合したガスが流れる混合ガス導入路1022に接続されている。

【0110】 これにより、ゲート1000を通じてチャンバ1002の内部に搬入した半導体基板Wを昇降ピン1008で保持し、昇降ピン1、008を該昇降ピン10

08で保持した半導体基板Wとホットプレート1004との距離が、例えば0.1~1.0mm程度となるまで上昇させる。この状態で、ホットプレート1004を介して半導体基板Wを、例えば400℃となるように加熱し、同時にガス導入管1010から酸化防止用のガスを導入して半導体基板Wとホットプレート1004との間を流してガス排気管1012から排気する。これによって、酸化を防止しつつ半導体基板Wをアニールし、このアニールを、例えば数十秒~60秒程度継続してアニールを終了する。基板の加熱温度は100~600℃が選10択される。

【0111】アニール終了後、昇降ピン1008を該昇降ピン1008で保持した半導体基板Wとクールプレート1006との距離が、例えば0~0.5mm程度となるまで下降させる。この状態で、クールプレート1006内に冷却水を導入することで、半導体基板Wの温度が100℃以下となるまで、例えば10~60秒程度、半導体基板を冷却し、この冷却終了後の半導体基板を次工程に搬送する。なお、この例では、酸化防止用のガスとして、N2ガスと数%のH2ガスを混合した混合ガスを20流すようにしているが、N2ガスのみを流すようにしてもよい。

【0112】図25は、無電解めっき装置の概略構成図 である。図25に示すように、この無電解めっき装置 は、被めっき部材である半導体基板₩をその上面に保持 する保持手段911と、保持手段911に保持された半 導体基板Wの被めっき面(上面)の周縁部に当接して該 周縁部をシールする堰部材931と、堰部材931でそ の周縁部をシールされた半導体基板Wの被めっき面にめ っき液を供給するシャワーヘッド941を備えている。 無電解めっき装置は、さらに保持手段911の上部外周 近傍に設置されて半導体基板Wの被めっき面に洗浄液を 供給する洗浄液供給手段951と、排出された洗浄液等 (めっき廃液)を回収する回収容器961と、半導体基 板W上に保持しためっき液を吸引して回収するめっき液 回収ノズル965と、前記保持手段911を回転駆動す るモータMとを備えている。以下、各部材について説明 する。

であってその下部に半導体基板Wの外周縁をシールする シール部933を設け、図示の位置から上下動しないよ うに設置されている。

【0114】シャワーヘッド941は、先端に多数のノズルを設けることで、供給されためっき液をシャワー状に分散して半導体基板Wの被めっき面に略均一に供給する構造のものである。また洗浄液供給手段951は、ノズル953から洗浄液を噴出する構造である。めっき液回収ノズル965は、上下助且つ旋回できるように構成されていて、その先端が半導体基板Wの上面周縁部の堰部材931の内側に下降して半導体基板W上のめっき液を吸引するように構成されている。

【0115】次に、この無電解めっき装置の動作を説明する。まず図示の状態よりも保持手段911を下降して堰部材931との間に所定寸法の隙間を設け、基板載置部913に半導体基板Wを載置・固定する。半導体基板Wとしては例えばゆ8インチ基板を用いる。次に、保持手段911を上昇して図示のようにその上面を堰部材931の下面に当接させ、同時に半導体基板Wの外周を堰部材931のシール部933によってシールする。このとき半導体基板Wの表面は開放された状態となっている。

【0116】次に、裏面ヒータ915によって半導体基 板W自体を直接加熱して、例えば半導体基板Wの温度を 70℃にし(めっき終了まで維持する)、次に、シャワ ーヘッド941から、例えば50°Cに加熱されためっき 液を噴出して半導体基板Wの表面の略全体にめっき液を 降り注ぐ。半導体基板₩の表面は、堰部材931によっ て囲まれているので、注入しためっき液は全て半導体基 板♥の表面に保持される。供給するめっき液の量は、半 導体基板Wの表面に1mm厚(約30ml)となる程度 の少量で良い。なお被めっき面上に保持するめっき液の 深さは10mm以下であれば良く、この例のように1m mでも良い。この例のように供給するめっき液が少量で 済めばこれを加熱する加熱装置も小型のもので良くな る。そしてこの例においては、半導体基板Wの温度を7 0℃に、めっき液の温度を50℃に加熱しているので、 半導体基板Wの被めっき面は例えば60℃になり、この 例におけるめっき反応に最適な温度にできる。とのよう 40 に半導体基板W自体を加熱するように構成すれば、加熱 するのに大きな消費電力の必要なめっき液の温度をそれ ほど髙く昇温しなくても良いので、消費電力の低減化や めっき液の材質変化の防止が図れ、好適である。なお半 導体基板

収自体の加熱のための消費電力は小さくて良 く、また半導体基板₩上に溜めるめっき液の量は少ない ので、裏面ヒータ915による半導体基板Wの保温は容 易に行え、裏面ヒータ915の容量は小さくて良く装置 のコンパクト化を図ることができる。また半導体基板♥ 自体を直接冷却する手段を用いれば、めっき中に加熱・

る。半導体基板上に保持されているめっき液は少量なの で、感度良く温度制御が行える。

【0117】そして、モータMによって半導体基板Wを 瞬時回転させて被めっき面の均一な液濡れを行い、その 後半導体基板Wを静止した状態で被めっき面のめっきを 行う。具体的には、半導体基板Wを1secだけ100 rpm以下で回転して半導体基板Wの被めっき面上をめっき液で均一に濡らし、その後静止させて1min間無 電解めっきを行わせる。なお瞬時回転時間は長くても10sec以下とする。

【0118】上記めっき処理が完了した後、めっき液回 収ノズル965の先端を半導体基板Wの表面周縁部の堰 部材931の内側近傍に下降し、めっき液を吸い込む。 このとき半導体基板♥を例えば100rpm以下の回転 速度で回転させれば、半導体基板W上に残っためっき液 を遠心力で半導体基板Wの周縁部の堰部材931の部分 に集めることができ、効率良く、且つ高い回収率でめっ き液の回収ができる。そして保持手段911を下降させ て半導体基板Wを堰部材931から離し、半導体基板W の回転を開始して洗浄液供給手段951のノズル953 から洗浄液(超純水)を半導体基板Wの被めっき面に噴 射して被めっき面を冷却すると同時に希釈化・洗浄する ことで無電解めっき反応を停止させる。このときノズル 953から噴射される洗浄液を堰部材931にも当てる ことで堰部材931の洗浄を同時に行っても良い。この ときのめっき廃液は、回収容器961に回収され、廃棄 される。

【0119】なお、一度使用しためっき液は再利用せず、使い捨てとする。前述のようにとの装置において使用されるめっき液の量は従来に比べて非常に少なくできるので、再利用しなくても廃棄するめっき液の量は少ない。なお場合によってはめっき液回収ノズル965を設置しないで、使用後のめっき液も洗浄液と共にめっき廃液として回収容器961に回収しても良い。そしてモタMによって半導体基板Wを高速回転してスピン乾燥した後、保持手段911から取り出す。

【0120】図26は、他の無電解めっき装置の概略構成図である。図26において、前記の例と相違する点は、保持手段911内に裏面ヒータ915を設ける代わりに、保持手段911の上方にランプヒータ(加熱手段)917を設置し、とのランプヒータ917とシャワーへッド941-2とを一体化した点である。即ち、例えば複数の半径の異なるリング状のランプヒータ917を同心円状に設置し、ランプヒータ917の間の隙間からシャワーへッド941-2の多数のノズル943-2をリング状に開口させている。なおランプヒータ917としては、渦巻状の一本のランプヒータで構成しても良い。

【0121】とのように構成しても、めっき液は、各ノ 50 態を示す図である。

ズル943-2から半導体基板Wの被めっき面上にシャワー状に略均等に供給でき、またランプヒータ917によって半導体基板Wの加熱・保温も直接均一に行える。ランプヒータ917の場合、半導体基板Wとめっき液の他に、その周囲の空気をも加熱するので半導体基板Wの保温効果もある。

【0122】なおランプヒータ917によって半導体基板Wを直接加熱するには、比較的大きい消費電力のランプヒータ917が必要になるので、その代わりに比較的10 小さい消費電力のランプヒータ917と前記図25に示す裏面ヒータ915とを併用して、半導体基板Wは主として裏面ヒータ915によって加熱し、めっき液と周囲の空気の保温は主としてランプヒータ917によって行うようにしても良い。また前述の実施例と同様に、半導体基板Wを直接、または間接的に冷却する手段をも設けて、温度制御を行っても良い。

#### [0123]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、基板の処理面に積極的に新液を供給することで、処理面には常に新鮮な液が接触するようにして再汚染を防止するとともに、処理面の汚染物や溶解したイオンの基板表面からの離脱を早めて、基板を効率よく短時間で処理し、しかも、基板の処理面の外周部をシールすることで、基板の裏面の汚染を有効に防止することができる。更に、基板ホルダと噴射ノズルとを相対的に回転及び/または上下動させることで、基板処理面に作用する圧力を緩和するとともに、処理液を均一に基板の処理面の全面に供給することができる。

### 【図面の簡単な説明】

【図1】銅めっきにより銅配線を形成する例を工程順に 示す図である。

【図2】本発明の実施の形態の基板処理装置の断面図である。

【図3】図2に示す基板処理装置を無電解めっきの前処理装置に利用して、銅配線を形成するようにしためっき 装置の全体構成を示す配置図である。

【図4】図2に示す基板処理装置を無電解めっきの前処理装置に利用して、保護膜を形成する一連のめっき処理 (蓋めっき処理)を行うめっき装置の全体構成を示す配 20 置図である。

【図5】本発明の実施の形態の基板処理装置のノズルヘッドの他の例を示す正面図である。

【図6】図5のノズルヘッドを示す平面図である。

【図7】(a)は、図5において、噴射ノズルとして全て扇形ノズルを使用して無電解めっき前処理を行った時の基板(ウエハ)の処理面の状態を示す図で、(b)は、噴射ノズルとして、中央に位置するものに円錐ノズルを、他のものに扇形ノズルをそれぞれ使用して無電解めっき前処理を行った時の基板(ウエハ)の処理面の状態を示す図である

【図8】本発明の実施の形態の基板処理装置のノズルヘッドの更に他の例を示す平面図である。

【図9】ノズルヘッドとして、図8に示すものを使用して無電解めっき前処理を行った時の基板(ウエハ)の全面に亘るシート抵抗を実線で、直線状のものを使用して無電解めっき前処理を行った時の基板(ウエハ)の全面に亘るシート抵抗を波線でそれぞれ示すグラフである。

【図10】一連の基板の処理を行う基板処理装置を示す 平面配置図である。

【図11】図10に示す基板処理装置内の気流の流れを 10 示す図である。

【図12】図10に示す基板処理装置の各エリア間の空気の流れを示す図である。

【図13】図10に示す基板処理装置をクリーンルーム 内に配置した一例を示す外観図である。

【図 1 4 】一連の基板の処理を行う基板処理装置の他の 例を示す平面配置図である。

【図15】一連の基板の処理を行う基板処理装置の更に 他の例を示す平面配置図である。

【図16】一連の基板の処理を行う基板処理装置の更に 20 他の例を示す平面配置図である。

【図17】一連の基板の処理を行う基板処理装置の更に 他の例を示す平面配置図である。

【図18】一連の基板の処理を行う基板処理装置の更に 他の例を示す平面配置図である。

【図19】一連の基板の処理を行う基板処理装置の更に 他の例を示す平面配置図である。

【図20】一連の基板の処理を行う基板処理装置の更に 他の例を示す平面配置図である。

【図21】一連の基板の処理を行う基板処理装置の更に 30 他の例を示す平面配置図である。

【図22】一連の基板の処理を行う基板処理装置の更に 他の例を示す平面配置図である。

【図23】図22に示す基板処置装置における各工程の 流れを示すフローチャートである。

【図24】ベベル・裏面洗浄ユニットを示す概要図である。

【図25】無電解めっき装置の一例を示す概要図であ \*

**\* る。** 

【図26】無電解めっき装置の他の例を示す概要図であ み。

【図27】アニールユニットの一例を示す縦断正面図である。

【図28】図27の平断面図である。

【符号の説明】

7 銅層

8 配線

10 9 保護膜

10 基板処理装置 (無電解めっき前処理装置)

12 基板ホルダ

14 ハウジング

14a 爪部

16 基板押え

18 シールリング

20 回転モータ

24 上下動モータ

28 上下動アーム

20 32 昇降板

36 押圧ロッド

40 噴射ノズル 40a 円錐ノズル

40b 扇形ノズル

42 ノズルヘッド

4 O brittishi

46 処理槽

70 ロード・アンロード部

72 前処理装置

74 Pd付着装置 (無電解めっき前処理装置)

80 76 無電解めっき前処理装置

78 無電解めっき装置

92a, 92b ロード・アンロード部

94 吸着化処理装置 (無電解めっき前処理装置)

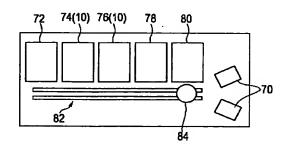
96 置換処理装置 (無電解めっき前処理装置)

98 無電解めっき装置

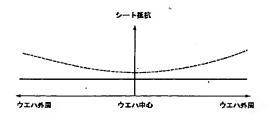
100 電解めっき装置

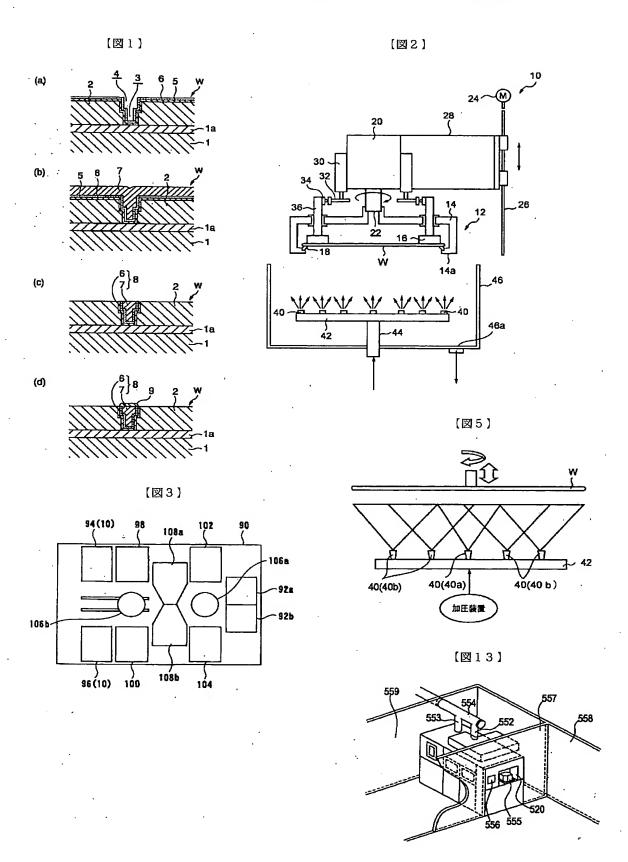
102 ベベルエッチ装置

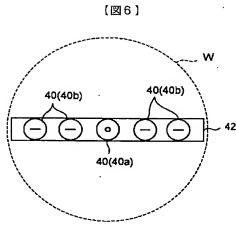
(図4)

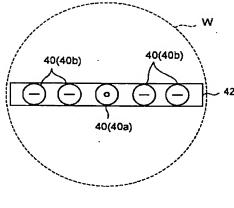


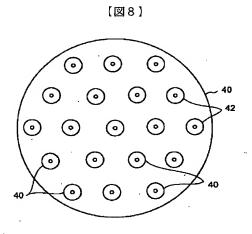
[図9]

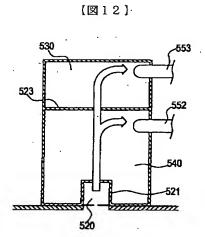


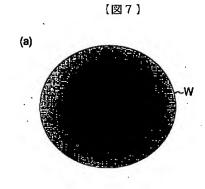


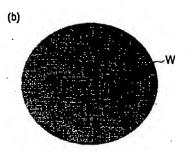


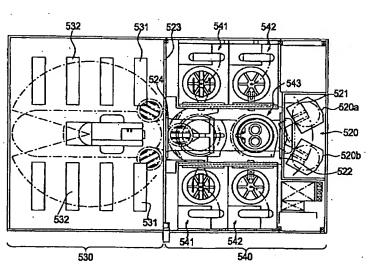






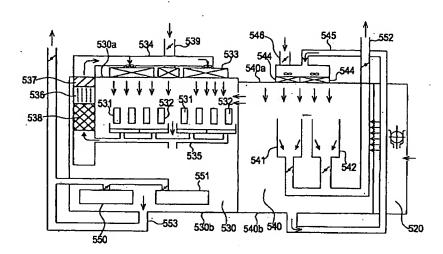




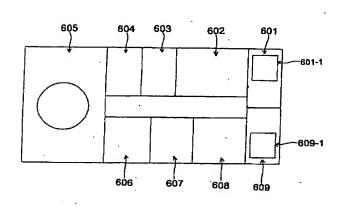


【図10】

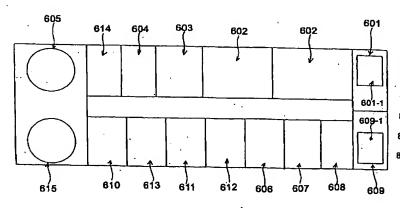
【図11】



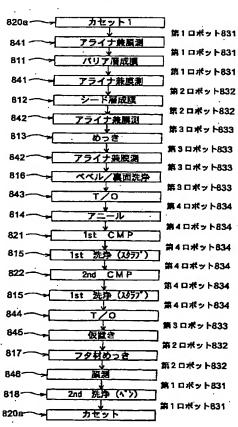
【図14】

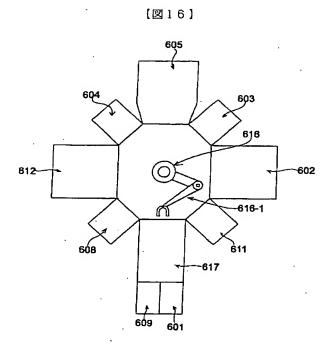


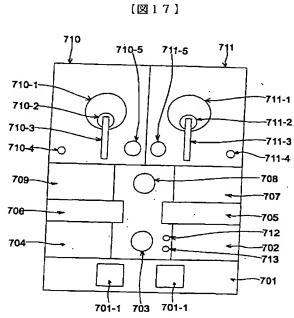
【図15】

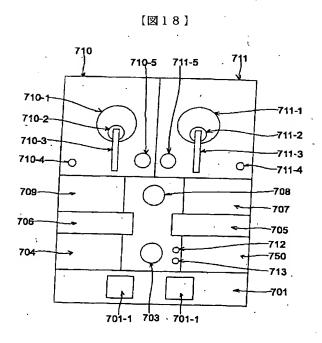


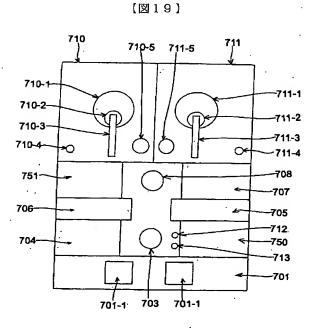
[図23]

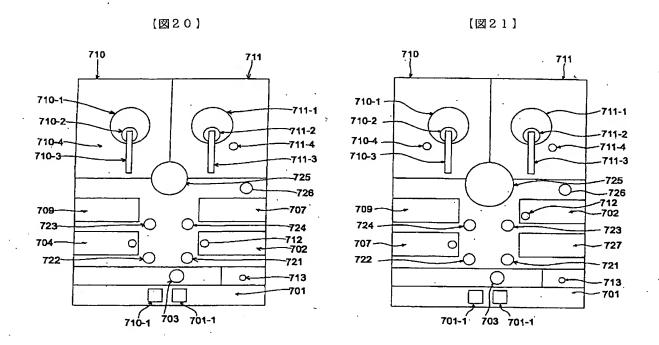




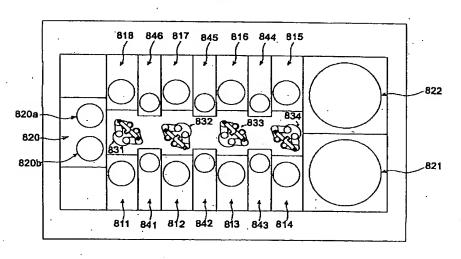




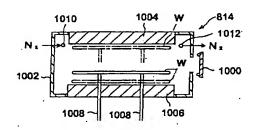


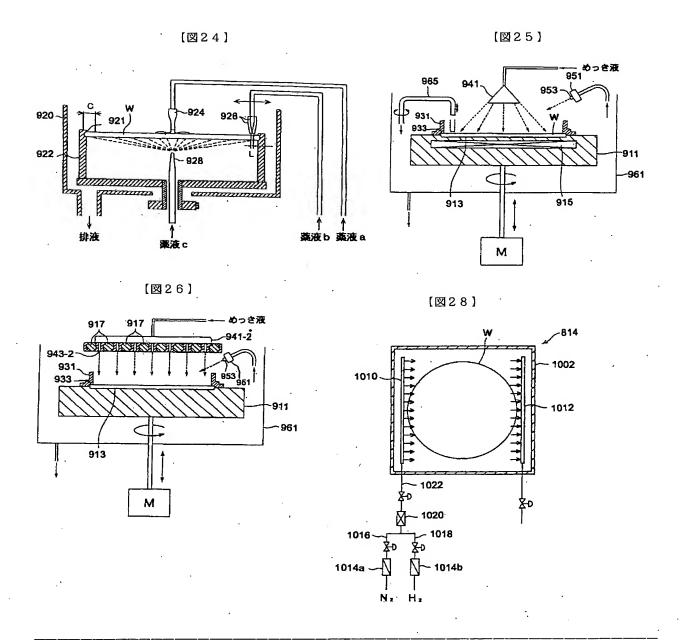


【図22】



【図27]





フロントページの	売き				
(51)Int.Cl.'	識別記号	FI		テーマコート' ( <del>-</del>	参考)
C23C 18/	16	C 2 3 C	18/16	В	
				Z	
18/:	18		18/18		
18/:	3 <b>1</b> .		18/31	· E	
C23F 1/0	103	C 2 3 F	1/08	103	
H01L 21/	306	H01L	21/306	J	

Fターム(参考) 3B201 AA03 AB08 AB33 AB40 AB44 BB23 BB33 BB43 BB46

4K022 AA05 AA42 BA04 BA08 BA14

BA32 BA35 DA01 DB14 DB15

DB19

4K057 WA01 WA03 WB04 WM06 WM11

WN01

5F043 BB27 DD02 DD30 EE35 EE36

GG03